

Notes de mise à jour d'In-Sight® Explorer 5.6.1

© Copyright 1999-2018 Cognex Corporation. Tous droits réservés.

Revision: 5.6.1.4, 09/14/2018

Présentation

Ce document décrit la mise à jour du logiciel In-Sight® Explorer et présente les rubriques suivantes :

- [Configuration système requise](#)
- [Nouvelles fonctions](#)
- [Modifications et corrections](#)
- [Problèmes connus](#)

Remarque : Visitez le [Centre de support en ligne In-Sight](#) pour télécharger les notes de mise à jour et la documentation les plus récentes, y compris les éditions localisées. Pour accéder à la documentation mise à jour depuis l'interface utilisateur d'In-Sight Explorer et le menu Démarrer de Microsoft® Windows®, réalisez les étapes suivantes :

1. Connexion au PC avec des privilèges d'administration.
2. Copiez la documentation téléchargée à l'emplacement approprié du répertoire d'installation. L'emplacement par défaut est le suivant : C:\Program Files (x86)\Cognex\In-Sight\In-Sight Explorer 5.x.x\Documentation.

Configuration système requise

Cette section décrit la configuration système requise pour le logiciel In-Sight Explorer.

Configuration matérielle minimale du PC

La configuration matérielle minimale suivante s'applique aux PC que vous connecterez à un seul système de vision In-Sight à basse résolution, s'exécutant à une vitesse de production réduite :

- Processeur Intel® Celeron® 1000M cadencé à 1,8 GHz (ou équivalent)
- 2 Go de mémoire vive disponible
- 4 Go d'espace disponible sur le disque dur
- Carte graphique avec une résolution d'affichage de 1024 x 768 et une profondeur de couleur de 24 bits (la définition de l'affichage doit être définie sur 96 ppp)
- Carte d'interface réseau (au moins 100 Mbits/s) pour la connexion à un système de vision In-Sight

Configuration matérielle recommandée du PC

La configuration matérielle recommandée suivante concerne un PC connecté simultanément à quatre systèmes de vision In-Sight au maximum :

- Processeur Intel Core™ i7 cadencé à 2,7 GHz (ou équivalent)
- 4 Go de mémoire vive disponible
- 8 Go d'espace disponible sur le disque dur

- Carte graphique avec une résolution d'affichage de 1920 x 1080 et une profondeur de couleur de 32 bits (la définition de l'affichage doit être définie sur 96 ppp)
- Carte d'interface réseau Gigabit pour la connexion aux systèmes de vision In-Sight

Configuration requise pour le système d'exploitation

Le logiciel In-Sight a été testé sur les systèmes d'exploitation suivants :

- Microsoft Windows 10 Professional (64 bits)
- Microsoft Windows 7 Professional, Service Pack 1 (64 bits)
- Microsoft Windows Server 2016

Même si vous pouvez installer et utiliser In-Sight Explorer sur d'autres systèmes d'exploitation que Windows, tout PC non conforme aux exigences ci-dessus n'est pas officiellement pris en charge.

Langues prises en charge

- Chinois (simplifié)
- Anglais
- Français
- Allemand
- Japonais
- Coréen
- Espagnol (Europe)

Prise en charge des versions de micrologiciel

Le logiciel In-Sight 5.6.1 comporte trois versions du micrologiciel :

- In-Sight 5.6.1
- In-Sight 5.2.2
- In-Sight 4.10.5

Les systèmes de vision In-Sight équipés de micrologiciels antérieurs devraient fonctionner correctement. Certaines fonctions ne sont toutefois pas prises en charge par les versions plus anciennes du micrologiciel et n'ont pas été complètement testées. Pour obtenir des performances optimales, mettez à jour les systèmes de vision qui exécutent une version de micrologiciel plus ancienne vers les versions prises en charge les plus récentes. Pour consulter une liste des modèles et des versions de micrologiciel pris en charge, consultez la rubrique Versions du micrologiciel dans le fichier *d'aide In-Sight® Explorer*.

Micrologiciel In-Sight 5.6.1

- Capteurs de vision In-Sight série 2000
- Systèmes de vision In-Sight 5705 et 5705C
- Systèmes de vision In-Sight série 7000 Gen2
- Systèmes de vision In-Sight série 8000
- Système de vision à balayage de ligne In-Sight 9902L

Micrologiciel In-Sight 5.2.2

- In-Sight Advantage Engine

Micrologiciel In-Sight 4.10.5

- Systèmes de vision In-Sight Micro série 1000
- Systèmes de vision In-Sight série 5000 (sauf In-Sight 5705 et 5705C)
- Systèmes de vision In-Sight série 7000 (sauf In-Sight série 7000 Gen2)

Microsoft .NET Framework 4.5

Le logiciel In-Sight nécessite Microsoft .NET Framework 4.5. Si le programme d'installation d'In-Sight ne parvient pas à détecter Microsoft .NET Framework 4.5, il essaie de le télécharger et de l'installer.

Nouvelles fonctions

| Nouvelle fonction | Version du micrologiciel concernée |
|---|------------------------------------|
| Prise en charge du système de vision à balayage de ligne In-Sight 9902L. | 5.6.1 |
| Ajout du paramètre Durée d'acquisition à la feuille de propriétés AcquireImage. Ce paramètre indique quand arrêter l'acquisition d'image lorsque le paramètre Mode de coupure est réglé sur Remplir en noir ou Réduire les lignes d'image. Ce paramètre est pris en charge uniquement pour le système de vision à balayage de ligne In-Sight 9902L. | 5.6.1 |
| La boîte de dialogue Paramètres de balayage des lignes a été améliorée de plusieurs façons pour une connexion à un système de vision à balayage de ligne In-Sight 9902L : <ul style="list-style-type: none">• La liste déroulante de hauteur maximale d'image comporte maintenant les choix 12288 et 16384, pour augmenter ainsi la hauteur de la zone l'image standard.• Ajout de la case à cocher Résolution 1K (Mode d'éclairage bas). Lorsque cette case est activée, la zone d'image standard est réduite à 1024 pixels de large et permet d'augmenter la sensibilité à la lumière. | 5.6.1 |
| Ajout d'une option de résolution d'image Huitième (1/8), pour l'acquisition en direct et les images en ligne, aux emplacements suivants du logiciel : <ul style="list-style-type: none">• Listes déroulantes Résolution de l'acquisition vidéo directe et Résolution des images en ligne dans la boîte de dialogue Paramètres d'image.• Liste déroulante Résolution d'image, accessible dans l'onglet Enregistrement de la boîte de dialogue Options d'enregistrement/de lecture.• Liste déroulante Résolution d'image, accessible dans le volet Paramètres d'enregistrement par défaut de la boîte de dialogue Options.• Les commandes du mode natif étendu EV SetSystemConfig ("LiveImage",Resolution,MaxFrameRate) et EV SetSystemConfig ("OnlineImage",Resolution,MaxFrameRate) prennent maintenant en charge l'option de résolution Huitième, avec une valeur de paramètre Résolution de 4. | 5.6.1 |
| Remarque : L'option de résolution Huitième n'est pas prise en charge pour les systèmes de vision couleur. | |

| Nouvelle fonction | Version du micrologiciel concernée |
|--|------------------------------------|
| <p>Ajout de la prise en charge de planification de plusieurs déclencheurs temporels, envoyés par un PLC (par une liaison Ethernet/IP) au système de vision. Le système de vision peut réagir à un déclencheur PLC en moins de 100 microsecondes après son envoi par le PLC. Cette fonctionnalité est prise en charge pour les systèmes de vision In-Sight série 7000 Gen2 et In-Sight 9902L configurés pour CIP-Sync et le protocole PTP (Precision Time Protocol), défini dans la norme IEEE 1588 (version 2).</p> <ul style="list-style-type: none"> • Modification de la commande du mode natif étendu EV SetSystemConfig ("Eip.TriggerTimestampInputOffset",Offset) pour qu'elle définisse le décalage dans l'assemblage de sortie Ethernet/IP, celui-ci étant utilisé pour déclencher le système de vision. Dans un système de vision qui exécute un micrologiciel In-Sight version 5.6.1 ou ultérieure, la commande récupère le décalage d'heure du système en microsecondes sur 64 bits, suivi de l'horodatage 64 bits en microsecondes. • Ajout de la commande en mode natif étendu EV SetSystemConfig ("Eip.TriggerTimestampNumInputs",Timestamps), celle-ci permet de définir le nombre d'horodatages que le système de vision peut traiter de façon simultanée à partir d'un paquet de données du PLC. Le PLC peut transmettre au maximum quatre horodatages de déclencheur dans un paquet de données utilisateur. • Ajout de la commande en mode natif étendu EV SetSystemConfig("Eip.TriggerTimestampMaxQueueLength",Timestamps), celle-ci permet de définir le nombre d'horodatages que le système de vision peut stocker simultanément. Le système de vision peut stocker un maximum de dix horodatages dans la file d'attente. • Ajout de la commande en mode natif étendu EV SetSystemConfig ("Eip.TriggerTimestampOverrideWindowUs",Microseconds), celle-ci permet de définir le temps, en microsecondes, qu'un horodatage de PLC doit attendre avant de pouvoir remplacer l'horodatage existant dans le système de vision. • Ajout de la commande en mode natif étendu EV SetSystemConfig ("Eip.TriggerTimestampLegacyMode",TriggerMode), celle-ci permet d'activer le mode standard pour le format des données utilisateur d'horodatage simple ainsi que pour le déclenchement. Cette commande doit être exécutée uniquement dans le cadre de la migration d'un système de vision exécutant un micrologiciel des versions 4.5.0 - 4.10.x vers un système de vision exécutant un micrologiciel de version 5.6.1 ou ultérieure et que la logique de PLC existante doit être réutilisée. | 5.6.1 |

Modifications et corrections

Remarque :

- Consultez les anciennes notes de mise à jour d'In-Sight Explorer pour connaître les modifications et les corrections des versions précédentes. Les anciennes notes de mise à jour 5.x.x sont disponibles dans le fichier *d'aide d'In-Sight Explorer®*.
- Les notes de mise à jour comprennent des numéros CR (de demande de modification) (dans la mesure du possible) pour améliorer le suivi des problèmes connus signalés par le support technique Cognex.

| n° CR | Modifications/Corrections | Version du micrologiciel concernée |
|-------|--|------------------------------------|
| 81197 | Si vous configurez la Longueur de la liste de séquences d'images du capteur de façon à enregistrer le nombre maximum d'images dans le système de vision et que vous placez le système de vision En ligne et sélectionnez une image dans la séquence vidéo, le contenu de la cellule du tableur reste inaltéré. Avant la correction, le contenu des cellules du tableur risquait d'être effacé. | 5.6.1 |

| n° CR | Modifications/Corrections | Version du micrologiciel concernée |
|-------|---|------------------------------------|
| 79668 | Lorsqu'un capteur de vision couleur In-Sight série 2000 est connecté à une IHM Web et qu'il procède à l'acquisition d'images le plus rapidement possible, la fréquence de déclenchement du capteur de vision reste stable. Avant la correction, la fréquence de déclenchement diminuait de façon conséquente. | 5.6.1 |
| 79073 | Pour les capteurs de vision d'In-Sight série 2000 pour lesquels Serveur IHM est activé, plus aucun problème de stabilité n'est observé lorsque le capteur est connecté à l'IHM via un réseau à trafic élevé. Avant la correction, il arrivait que le capteur de vision reste sans réaction et se déconnecte du réseau. Cette situation nécessitait son redémarrage. | 5.6.1 |
| 43186 | Lorsque vous configurez un périphérique en Texte Série, Propriétaire Série, TCP/IP ou UDP dans l'étape d'application Communication sur un capteur de vision In-Sight série 2000, la boîte de dialogue Format de la chaîne affiche la Chaîne de sortie correctement. Avant la correction, la boîte de dialogue Format de la chaîne affichait #ERR. | 5.6.1 |

Problèmes connus

Remarque : Les notes de mise à jour comprennent des numéros CR (de demande de modification) (dans la mesure du possible) pour améliorer le suivi des problèmes connus signalés par le support technique Cognex.

| n° CR | Problème | Version du micrologiciel concernée |
|-------|---|------------------------------------|
| 81464 | Si vous modifiez le code du Mode de coupure AcquireImage ou la valeur du paramètre Durée d'acquisition alors que le système de vision à balayage de ligne In-Sight 9902L est En ligne, les modifications ne sont pas prises en compte quand vous placez le système de vision Hors ligne. <i>Solution</i> : Pour mettre à jour la valeur du paramètre une fois le système de vision Hors ligne, procédez à l'acquisition manuelle d'une image. | 5.6.1 |
| 79652 | Pour les capteurs de vision d'In-Sight série 2000 qui utilisent le micrologiciel version 5.6.0, le nombre de Connexions maximales à l'interface utilisateur (In-Sight Explorer, VisionView ou IHM Web) est limité à 2. | 5.6.1 |
| 79345 | Lorsque vous utilisez l'IHM Web, n'utilisez pas d'E/S cycliques PROFINET plus rapides que 8 ms. | 5.6.1 |
| 48478 | Si de nombreuses instances de la fonction ReadIDMax sont en cours d'exécution sur un système de vision In-Sight exécutant un micrologiciel de version 5.6.0, le projet pourrait nécessiter une capacité mémoire supérieure à celle disponible sur le système de vision. Toutes les instances de la fonction ReadIDMax qui dépasseraient la mémoire disponible renverraient une erreur #ERR. Par exemple, ce problème survient si le projet d'un système de vision In-Sight 8405 exécute plus de 100 instances de la fonction ReadIDMax. | 5.6.1 |
| 45581 | Pour les systèmes de vision In-Sight série 7600/7800 configurés pour CIP-Sync/PTP, la précision de synchronisation 1588 via une commutation d'horloge transparente peut augmenter pour obtenir un décalage supérieur à 10 µs par rapport à la version maître. | 5.6.1 |
| 42550 | Les fichiers de projet In-Sight Track & Trace ne sont pas pris en charge sur les modèles In-Sight exécutant les versions 5.1.0 et ultérieures du micrologiciel. | 5.6.1 |
| 35828 | Si le système de vision est déclenché par le biais d'un protocole de communication Ethernet industriel, le signal JobPass est envoyé uniquement si le projet contient une fonction WriteResultsBuffer. Ce problème ne se présente pas avec les applications EasyBuilder. | 5.6.1 |

| n° CR | Problème | Version du micrologiciel concernée |
|-------|--|------------------------------------|
| 32479 | <p>La mise à jour du micrologiciel d'un système de vision In-Sight connecté à un réseau POWERLINK génère un code d'erreur 13710, qui indique que le système de vision doit être redémarré et les fichiers restaurés (le micrologiciel sera cependant mis à jour).</p> <p><i>Solution</i> : Avant de procéder à la mise à jour du micrologiciel du système de vision, procédez comme suit :</p> <ol style="list-style-type: none">1. Supprimez le système de vision du réseau POWERLINK et connectez-le à un port réseau du même sous-réseau que l'ordinateur exécutant In-Sight Explorer.2. Redémarrez le système de vision.3. Mettez à jour le micrologiciel avec le système de vision en mode Ethernet.4. Remplacez le système de vision sur le réseau POWERLINK.5. Redémarrez le système de vision. | 4.10.5 |